

# Средства синхронизации потоков на примере Windows NT (лекция №8)

## 1. Критическая секция

```
/*1) */     #include <windows.h>
/*2) */     int g_nIndex = 0;
/*3) */     const int MAX_TIMES = 1000;
/*4) */     DWORD g_dwTimes[MAX_TIMES];
/*5) */     CRITICAL_SECTION g_CriticalSection;
/*6) */
/*7) */     static DWORD WINAPI FirstThread(void * pv)
/*8) */ {
/*9) */         BOOL fDone = FALSE;
/*10) */        while (!fDone)
/*11) */        {
/*12) */            ::EnterCriticalSection(&g_CriticalSection);
/*13) */            if (g_nIndex >= MAX_TIMES)
/*14) */                fDone = TRUE;
/*15) */            else
/*16) */                g_dwTimes[g_nIndex++] = ::GetTickCount();
/*17) */            ::LeaveCriticalSection(&g_CriticalSection);
/*18) */        }
/*19) */        return 0;
/*20) */ }
```

```
/*21) */
/*22) */     static DWORD WINAPI SecondThread(void * pv)
/*23) */ {
/*24) */     BOOL fDone = FALSE;
/*25) */     while (!fDone)
/*26) */     {
/*27) */         ::EnterCriticalSection(&g_CriticalSection);
/*28) */         if (g_nIndex >= MAX_TIMES)
/*29) */             fDone = TRUE;
/*30) */         else
/*31) */             g_dwTimes[++g_nIndex -1] = ::GetTickCount();
/*32) */         ::LeaveCriticalSection(&g_CriticalSection);
/*33) */     }
/*34) */     return 0;
/*35) */ }
/*36) */
/*37) */ int main(int argc, char* argv[])
/*38) */ {
/*39) */     HANDLE hThreads[2];
/*40) */     ::InitializeCriticalSection(&g_CriticalSection);
/*41) */
/*42) */     DWORD dwThreadID;
/*43) */     hThreads[0] = ::CreateThread(NULL, 0, FirstThread,
/*44) */         &dwThreadID, 0, &dwThreadID);
/*45) */     hThreads[1] = ::CreateThread(NULL, 0, SecondThread,
/*46) */         &dwThreadID, 0, &dwThreadID);
/*47) */     // ждем завершения обоих потоков
/*48) */     ::WaitForMultipleObjects(2, hThreads, TRUE, INFINITE);
/*49) */
/*50) */     // закрываем описатели потоков
/*51) */     ::CloseHandle(hThreads[0]);
/*52) */     ::CloseHandle(hThreads[1]);
/*53) */
/*54) */     ::DeleteCriticalSection(&g_CriticalSection);
/*55) */     return 0;
/*56) */ }
```

## 2. Мютэксы

```
/*57) */     #include <windows.h>
/*58) */     int g_nIndex = 0;
/*59) */     const int MAX_TIMES = 1000;
/*60) */     DWORD g_dwTimes[MAX_TIMES];
/*61) */     HANDLE g_hMutex = NULL;
/*62) */
/*63) */     static DWORD WINAPI FirstThread(void * pv)
/*64) */     {
/*65) */         BOOL fDone = FALSE;
/*66) */         while (!fDone)
/*67) */         {
/*68) */             ::WaitForSingleObject(&g_hMutex, INFINITE);
/*69) */             if (g_nIndex >= MAX_TIMES)
/*70) */                 fDone = TRUE;
/*71) */             else
/*72) */                 g_dwTimes[g_nIndex++] = ::GetTickCount();
/*73) */             ::ReleaseMutex(&g_hMutex);
/*74) */         }
/*75) */         return 0;
/*76) */     }
/*77) */
/*78) */     static DWORD WINAPI SecondThread(void * pv)
/*79) */     {
/*80) */         BOOL fDone = FALSE;
/*81) */         while (!fDone)
/*82) */         {
/*83) */             ::WaitForSingleObject(&g_hMutex, INFINITE);
/*84) */             if (g_nIndex >= MAX_TIMES)
/*85) */                 fDone = TRUE;
/*86) */             else
/*87) */                 g_dwTimes[+g_nIndex -1] = ::GetTickCount();
/*88) */             ::ReleaseMutex(&g_hMutex);
/*89) */         }
/*90) */         return 0;
/*91) */     }
/*92) */
/*93) */     int main(int argc, char* argv[])
/*94) */     {
/*95) */ }
```

```

/*96)*/      HANDLE hThreads[2];
/*97)*/      
/*98)*/      g_hMutex = ::CreateMutex(NULL, FALSE, NULL);
/*99)*/      
/*100)*/     hThreads[0] = ::CreateThread(NULL, 0, FirstThread, NULL, 0,
/*101)*/     &dwThreadID);
/*102)*/     hThreads[1] = ::CreateThread(NULL, 0, SecondThread, NULL,
/*103)*/     0, &dwThreadID);
/*104)*/      
/*105)*/     ::WaitForMultipleObjects(2, hThreads, TRUE, INFINITE);
/*106)*/      
/*107)*/     ::CloseHandle(hThreads[0]);
/*108)*/     ::CloseHandle(hThreads[1]);
/*109)*/      
/*110)*/     ::CloseHandle(&g_hMutex);
/*111)*/     return 0;
}

```

### 3. Мютекс создан после создания потоков

```

/*112)*/     ...
/*113)*/     hThreads[0] = ::CreateThread(NULL, 0, FirstThread, NULL,
/*114)*/     CREATE_SUSPENDED, &dwThreadID);
/*115)*/     hThreads[1] = ::CreateThread(NULL, 0, SecondThread, NULL,
/*116)*/     CREATE_SUSPENDED, &dwThreadID);
/*117)*/      
/*118)*/     g_hMutex = ::CreateMutex(NULL, FALSE, NULL);
/*119)*/      
/*120)*/     ::ResumeThread(hThreads[0]);
/*121)*/     ::ResumeThread(hThreads[1]);
/*122)*/     ...

```

#### 4. VOID Sleep( DWORD dwMilliseconds );

### 5. Семафоры

```

BOOL ReleaseSemaphore( HANDLE hSemaphore, // handle to the semaphore object
LONG lReleaseCount, // amount to add to current count

```

```
LPLONG lpPreviousCount // address of previous count
);

HANDLE CreateSemaphore(
    LPSECURITY_ATTRIBUTES lpSemaphoreAttributes, // SD
    LONG lInitialCount,                         // initial count
    LONG lMaximumCount,                        // maximum count
    LPCTSTR lpName                            // object name
);

HANDLE OpenSemaphore(
    DWORD dwDesiredAccess,        // access
    BOOL bInheritHandle,          // inheritance option
    LPCTSTR lpName               // object name
);

BOOL ReleaseSemaphore(
    HANDLE hSemaphore,             // handle to semaphore
    LONG lReleaseCount,           // count increment amount
    LPLONG lpPreviousCount       // previous count
);
```